

ROBOTICA2002 - Encontro Científico

26 de Abril de 2002

Auditório do Departamento de Engenharia Mecânica
Universidade de Aveiro

Programa

9:00 Recepção e registo

9:30 Sessão de Abertura

9:35-10:30 **Palestra Convidada** – Micro Air Vehicles and other High-Tech Toys
Dr. K. Doty, Mekatronix, Inc. & University of Florida, USA
Coordenação da sessão – *Prof. Carlos Couto, UM*

10:30-10:45 Coffee-break

10:45-11:45 **Sessão 1 – Interação e Cooperação**
Coordenação da sessão – *Prof. Urbano Nunes, UC*

10:45 Uso da Linguagem RS em Robótica
Gustavo Arnold, Giovani Librelotto, Pedro Henriques, Jaime Fonseca -UM

11:05 Interação Humano-Robô ao Nível da Linguagem
Mário Rodrigues, Luís Seabra Lopes, António Teixeira – UA

11:25 Artificial Intelligence and Systems Theory Applied to Cooperative Robots: The SocRob Project
Pedro Lima, Luís Custódio – IST

11:45-12:00 Coffee-break

12:00-13:00 **Sessão 2 – Arquitecturas e Construção**
Coordenação da sessão – *Prof. Tenreiro Machado, ISEP*

12:00 CyberMouse: Robô Móvel Modular para Aplicações Didácticas
Abel Mendes, Lino Marques, Urbano Nunes – UC

12:20 Concepção e Análise de um Sistema Articulado para Locomoção Hexápode a dois Graus de Liberdade
Pedro Maia, Rui Ferreira, Vítor Santos, Filipe Silva – UA

12:40 IQ2002 - Robot Autónomo Multitarefa
Carlos Cardeira, Pedro Lima – IST

13:00-14:00 Intervalo para Almoço

14:00-15:20 **Sessão 3 – Navegação**
Coordenação da sessão – *Prof. Isabel Ribeiro, IST*

14:00 Acoustic Localization for Mobile Robots
Rolando Henríquez, António Gomes, Paulo Costa - FEUP

14:20 Navegação entre Obstáculos Usando um Método de Campos de Potencial Modificados
Bruno D. Damas, Pedro U. Lima, Luís M. Custódio – IST

14:40 Auto-Localização em Pequenos Robôs Móveis e Autónomos: o Caso do Robô Bulldozer IV
Frederico M. Santos, Valter F. Silva, Luís Almeida – IPCB, ISEC, UA

15:00 Planeamento de Trajectórias usando Caminhos de Curvatura Contínua
Duarte C. Leão, Tiago C. Pereira, Pedro A. Lima, Luís M. Custódio - IST

15:30 Sessão de Encerramento